



České vysoké učení technické
v Praze
Fakulta biomedicínského inženýrství



Úloha KA03/č. 7:

Analýza pohybu a stupňů volnosti robotické paže

Terminologický slovník (ČA/AČ) – a glossary

Ing. Patrik Kutílek, Ph.D., Ing. Adam Žižka
(kutilek@fbmi.cvut.cz, zizka@fbmi.cvut.cz)

Poděkování:

Tato experimentální úloha vznikla za podpory Evropského sociálního fondu v rámci realizace projektu „Modernizace výukových postupů a zvýšení praktických dovedností a návyků studentů oboru Biomedicínský technik“, CZ.1.07/2.2.00/15.0415.

Období realizace projektu 11. 10. 2010 – 28. 2. 2013.



evropský
sociální
fond v ČR



EVROPSKÁ UNIE



MINISTERSTVO ŠKOLSTVÍ,
MLÁDEŽE A TĚLOVÝCHOVY



OP Vzdělávání
pro konkurenceschopnost

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ

Česky (CZ)

segment paže

těžiště

poloha těžiště

stupně volnosti

loket

předloktí

síla

rám

tíhová síla

úchop

kloub

moment síly

myoelektrická robotická paže

robotická paže

rotace

délkové měřidlo

délka segmentu

ramenní kloub

nadloktí

hmotnost

zápěstí

Anglicky (EN)

arm segment

center of gravity

center of gravity position

degrees of freedom

elbow

forearm

force

frame

gravitational force

grip

joint

moment of force

myoelektrická robotic arm

robotic arm

rotation

ruler

segment length

shoulder joint

upper arm

weight

wrist

Anglicky (EN)**Česky (CZ)**

arm segment	segment paže
center of gravity	těžiště
center of gravity position	poloha těžiště
degrees of freedom	stupně volnosti
elbow	loket
forearm	předloktí
force	síla
frame	rám
gravtational force	tíhová síla
grip	úchop
joint	kloub
moment of force	moment síly
myoelektrická robotic arm	myoelektrická robotická paže
robotic arm	robotická paže
rotation	rotace
ruler	délkové měřidlo
segment length	délka segmentu
shoulder joint	ramenní kloub
upper arm	nadloktí
weight	hmotnost
wrist	zápěstí